

## Протокол лабораторної роботи №6

### “Зрівноважування обертових мас”

#### Обладнання:

- лабораторний прилад ТММ35М;
- комплект вантажів різної маси;
- транспортир;
- два косинці.

**Таблиця 1. Маса вантажів та їх координати**

Маси неврівноважених вантажів, г			Радіуси прикладання вантажів, мм			Кути розташування радіусів, ...°			Відстань вздовж осі вала між вантажами, мм			
$m_1$	$m_2$	$m_3$	$r_1$	$r_2$	$r_3$	$\alpha_1$	$\alpha_2$	$\alpha_3$	$a_1$	$a_2$	$a_3$	$a_{зр}$

**Рис. 1** Схема нерівноважених мас та плани відцентрових моментів інерції і статичних моментів

**Таблиця 2. Статичні і відцентрові моменти заданих мас**

Статичні моменти мас, Г·мм			Відцентрові моменти інерції, Г·мм <sup>2</sup>		
$m_1r_1$	$m_2r_2$	$m_3r_3$	$m_1r_1a_1$	$m_2r_2a_2$	$m_3r_3a_3$

**Таблиця 3. Параметри компенсуючи мас**

$m_{зр2}r_{зр2}a_{зр2},$ Г·мм <sup>2</sup>	$m_{зр2}r_{зр2},$ Г·мм	$m_{зр1}r_{зр1},$ Г·мм	$r_{зр1},$ мм	$r_{зр2},$ мм	$\alpha_{зр1},$ ...°	$\alpha_{зр2},$ ...°	$m_{зр1},$ Г	$m_{зр2},$ Г

**Висновки за результатами роботи.**

**Роботу виконав:**

Студент \_\_\_\_\_

(факультет, курс, група)

**Роботу прийняв:**

Викладач \_\_\_\_\_

(наук. ступінь, звання, посада)

\_\_\_\_\_  
(підпис, дата)

\_\_\_\_\_  
(розшифрування підпису)

\_\_\_\_\_  
(підпис, дата)

\_\_\_\_\_  
(розшифрування підпису)